

Б
А-40

АКАДЕМИЯ НАУК ЛАТВИЙСКОЙ ССР

ОБЪЕДИНЕННЫЙ СОВЕТ ОТДЕЛЕНИЯ ФИЗИЧЕСКИХ И ТЕХНИЧЕСКИХ НАУК

На правах рукописи

Г.Ф.ФРИЦНОВИЧ

СИНТЕЗ АСИНХРОННЫХ КОНЕЧНЫХ АВТОМАТОВ
С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ РАСКРАСКИ ВЕРШИН
НЕОРИЕНТИРОВАННЫХ ГРАФОВ

(05.255 – Техническая кибернетика)

А в т о р е ф е р а т

диссертации на соискание ученой степени
кандидата технических наук

Диссертация на русском языке

Рига, 1971

АКАДЕМИЯ НАУК ЛАТВИЙСКОЙ ССР

ОБЪЕДИНЁННЫЙ СОВЕТ ОТДЕЛЕНИЯ ФИЗИЧЕСКИХ И ТЕХНИЧЕСКИХ НАУК

На правах рукописи

Г. Ф. ФРИЦНОВИЧ

СИНТЕЗ АСИНХРОННЫХ КОНЕЧНЫХ АВТОМАТОВ

С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ РАСКРАСКИ ВЕРШИН

НЕОРИЕНТИРОВАННЫХ ГРАФОВ

(05.255 – Техническая кибернетика)

А в т о р е ф е р а т

диссертации на соискание ученой степени

кандидата технических наук

Диссертация на русском языке

Рига, 1971

А 40 ОК

Работа выполнена в институте электроники и вычислительной техники Академии наук Латвийской ССР.

Научный руководитель - академик АН Латвийской ССР,
доктор технических наук, профессор
Э.А.Якубайтис

Официальные оппоненты - член-корр. АН СССР,
доктор технических наук, профессор
М.А.Гаврилов
- старший научный сотрудник,
кандидат технических наук
Г.Ф.Янбых

Ведущее предприятие - Институт проблем передачи информации
АН СССР

Автореферат разослан "13" декабря 1971 года.
Защита диссертации состоится "6" января 1972 года
на заседании Объединенного Совета Отделения физических и
технических наук АН Латвийской ССР (г. Рига, ул. Тургенева, 19).
Дата защиты будет объявлена дополнительно в газете "Советская
Латвия".

С диссертацией можно ознакомиться в фундаментальной
библиотеке АН Латвийской ССР (г. Рига, ул. Коммунальная, 4).

Ученый секретарь Совета:

/М. Закис/

Центральная научная
библиотека

Характерной чертой развития всех отраслей народного хозяйства в настоящее время является автоматизация технологических и управленческих процессов и связанное с этим широкое применение различных дискретных управляющих устройств. Возрастающая сложность и разнообразие, высокие требования к быстродействию и надежности современных управляющих дискретных устройств привели к значительному росту трудоемкости их проектирования. В связи с этим большое значение приобретает автоматизация проектирования этих устройств. Успешное решение этой проблемы, в свою очередь, требует создания эффективных и удобных для инженерной практики методов, позволяющих при помощи ЦВМ реализовать процесс проектирования дискретных управляющих устройств.

Реферируемая работа посвящена разработке формальных методов, позволяющих автоматизировать этап логического проектирования дискретных управляющих устройств.

В качестве математической модели рассматриваемых устройств на этапе логического проектирования используется асинхронный конечный автомат. Логическое проектирование сводится к синтезу оптимальной в заданном смысле логической структуры асинхронного конечного автомата.

В реферируемой работе рассматривается решение следующих задач синтеза:

- 1) минимизация числа внутренних состояний,
- 2) кодирование внутренних состояний,
- 3) построение структурной таблицы (уравнений) синтезируемого автомата.

Основное внимание при этом уделяется разработке практических методов минимизации и кодирования внутренних состояний асинхронных конечных автоматов. Разработанные в диссертационной

работе методы основаны на использовании раскраски вершин неориентированных графов¹⁾ и позволяют в конечном итоге построить устойчивые относительно опасных состояний между промежуточными переменными и быстродействующие логические структуры синтезируемых автоматов.

Диссертационная работа состоит из четырех глав и приложения.

Первая глава в основном носит обзорный характер. В § I.1 вводятся понятия асинхронного конечного автомата и матрицы конечного автомата, рассматриваются особенности функционирования асинхронного конечного автомата и свойства матрицы конечного автомата.

Асинхронный конечный автомат при этом определяется как конечный автомат, который задается при помощи следующей системы объектов: $R = \{ \rho_1, \rho_2, \dots, \rho_{\rho_R} \}$ - конечного непустого множества состояний входа, $L = \{ \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_{\rho_L} \}$ - конечного непустого множества состояний выхода, $K = \{ x_1, x_2, \dots, x_s \}$ - конечного непустого множества внутренних состояний, где отмечено начальное состояние x_1^* , функции переходов Ψ и функции выходов Υ и функционирует в дискретном времени следующим образом:

- 1) моменты начала и конца тактов работы автомата определяются моментами изменения состояния входа и внутреннего состояния;
- 2) интервал времени T между двумя следующими друг за другом изменениями состояния входа удовлетворяет неравенству $T > t_{max}$, где t_{max} - максимальное время перехода автомата из одного устойчивого полного состояния в другое;

¹⁾ Зыков А. А. Теория конечных графов I. Наука, Новосибирск, 1969

3) функции переходов и выходов имеют следующий вид:

$$\begin{cases} x(t) = \Psi(\rho(t), x(t-1)) \\ \lambda(t) = \Upsilon(\rho(t), x(t-1)); \end{cases}$$

4) состояния выхода задаются только для устойчивых полных состояний.

При этом предполагается, что функции Ψ и Υ реализуются идеализированным логическим преобразователем, который построен из безынерционных логических элементов и работает без искажения сигналов, а время t_{max} определяется задержками в цепях обратных связей, соотношения величин которых в пределах некоторого конечного интервала значений могут быть произвольными.

В качестве способа задания условий работы синтезируемого асинхронного конечного автомата использована матрица конечного автомата.

Матрицей конечного автомата называется матрица M размерности $\ell \times (n + m + \ell)$, строкам которой взаимнооднозначно сопоставлены устойчивые полные состояния синтезируемого автомата и которая состоит из трех подматриц:

- 1) матрицы входов $M_{\ell \times n}$ размерности $\ell \times n$, столбцам которой взаимнооднозначно сопоставлены входные переменные из множества $A = \{ A_1, A_2, \dots, A_n \}$; значение любого элемента σ_{qi} матрицы $M_{\ell \times n}$ определяется значением входной переменной $A_i \in A$ в q -том устойчивом полном состоянии;
- 2) матрицы выходов $M_{\ell \times m}$ размерности $\ell \times m$, столбцам которой взаимнооднозначно сопоставлены выходные переменные из множества $Z = \{ Z_1, Z_2, \dots, Z_m \}$; значе-

ние любого элемента v_{gg} матрицы $M_{\text{вн}}$ определяется значением выходной переменной $Z_g \in Z$ в g -том устойчивом полном состоянии;

3) матрицы переходов M_n размерности $l \times l$, столбцам которой взаимнооднозначно сопоставлены устойчивые полные состояния из множества $M = \{M_1, M_2, \dots, M_l\}$ и элементы которой принимают следующие значения:

$$e_{gh} = \begin{cases} 1, & \text{если задан переход из } g \text{-того устойчивого} \\ & \text{полного состояния в } h \text{-тое,} \\ 0, & \text{если запрещен переход из } g \text{-того устойчивого} \\ & \text{полного состояния в } h \text{-тое,} \\ -, & \text{если этот переход не определен} \end{cases}$$

$$(g, h = 1, 2, \dots, l).$$

Матрица конечного автомата, содержащая матрицу переходов M_n , все элементы главной диагонали которой являются единицами, называется нормальной матрицей конечного автомата.

В § 1.2 раскрывается содержание проблемы минимизации числа внутренних состояний, приводятся обзор и классификация существующих методов минимизации. На основе анализа методов Д. Хаффмена (1954 г.), С. Мили (1955 г.), Э. Мура (1956 г.), Д. Ауфенкампа и Ф. Хона (1957 г.), С. Гинзбурга (1959 г.), М. Пола и С. Ангера (1959 г.), А. Вакрвского (1961 г.), В. Лазарева (1963 г.), А. Грасели и Ф. Лучио (1965 г.), Э. Маккласки (1965 г.), Ю. Поттосина (1966 г.) и других выявляются основные принципы организации перебора при решении рассматриваемой проблемы, указываются на достоинства и недостатки этих методов и отмечаются основные трудности, связанные с их практическим применением.

Аналогичному изучению проблемы кодирования внутренних состояний асинхронных конечных автоматов посвящен § 1.3. Все существующие методы кодирования внутренних состояний асинхрон-

ных конечных автоматов кодом, устраняющим опасные состязания между промежуточными переменными, делятся при этом на две группы:

- 1) методы кодирования, предусматривающие ограничения на порядок срабатывания элементов памяти,
- 2) методы кодирования, не накладывающие ограничения на порядок срабатывания элементов памяти.

В реферируемой работе основное внимание сосредоточено на изучении методов второй группы. На основе анализа работ С. Лью (1962 г.), Э. А. Якубайтиса (1964-1970 г.г.), Ю. Сагаловича (1966-1967 г.г.), Л. Мацевитого и Е. Денисенко (1966 г.), Дж. Трейси (1966 г.), А. Робземиса (1967-1969 г.г.), А. Янковской (1968 г.), Э. Вартапетова (1968 г.) и других определяются основные принципы организации перебора при построении кода, обладающего указанными свойствами, и выявляются достоинства и недостатки предложенных в этих работах методов кодирования.

Как следует из проделанного обзора, существует определенное сходство между общими схемами решения проблем минимизации и кодирования внутренних состояний асинхронных конечных автоматов. Точные решения этих проблем могут быть сведены к решению сформулированной ниже задачи.

Пусть дано некоторое конечное множество X и бинарное отношение π на этом множестве. Требуется найти минимальное по числу элементов множество $X_g = \{X_{g1}, X_{g2}, \dots, X_{gp}, \dots, X_{gw}\}$, которое обладает следующими свойствами:

- 1) $X_{gp} \in X$ ($p = 1, 2, \dots, w$);
- 2) любые два элемента любого $X_{gp} \in X_g$ находятся в отношении π ;
- 3) $\bigcup_{p=1}^{p=w} X_{gp} = X$ (полнота);
- 4) замкнутость.

При минимизации числа внутренних состояний множеством X является множество всех внутренних состояний синтезируемого автомата, отношение π определяется как отношение совместности любых двух состояний, а наличие свойства замкнутости интерпретируется как выполнение условий детерминированности работы синтезируемого автомата.

При кодировании внутренних состояний в качестве множества X рассматривается множество всех строк матрицы пар переходов, отношение π определяется как объединимость любых двух строк этой матрицы, а замкнутость - как возможность объединения любого $X_{qr} \in X$ в один разряд кода.

Под матрицей пар переходов при этом понимается частично определенная булева матрица M_{np} размерности $N \times s$, где N - число пар переходов, а s - число внутренних состояний синтезируемого автомата. Значения элементов матрицы M_{np} определяются следующим образом:

$$m_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{если } j \text{ -тое внутреннее состояние содержится в} \\ & \text{первом переходе } i \text{ -той пары переходов,} \\ 0, & \text{если } j \text{ -тое внутреннее состояние содержится} \\ & \text{во втором переходе } i \text{ -той пары переходов,} \\ -, & \text{если } j \text{ -тое внутреннее состояние не содержится} \\ & \text{в } i \text{ -той паре переходов} \end{cases}$$

$$(i = 1, 2, \dots, N); (j = 1, 2, \dots, s).$$

Любые две строки c_q и c_r матрицы пар переходов называются объединимыми, если и только если строка c_q совпадает с точностью до неопределенных элементов со строкой c_r или \bar{c}_r , где \bar{c}_r - дополнение строки c_r .

Решение сформулированной выше задачи сводится обычно к решению следующей пары частных задач:

- 1) образование множества X подмножеств элементов множества X , все элементы которых попарно находятся в отношении π ;
- 2) нахождение такого минимального по числу элементов покрытия множества X множеством X , которое обладает свойством замкнутости.

При решении проблемы минимизации числа внутренних состояний множеством X является множество всех (всех простых) множеств совместности, а при кодировании - множество всех максимальных объединений строк матрицы пар переходов.

Как показывает опыт использования этой схемы решения, основные трудности её практического применения заключаются в том, что мощность множества X при решении задач практической сложности является очень большой и часто превышает $10^3 - 10^4$. Это, в свою очередь, приводит к необходимости образования и запоминания больших массивов информации и решения задач покрытия такой размерности, даже представление которых в ЦВМ является серьёзной проблемой. Следует отметить также, что существующие методы нахождения множества X обычно представляют собой полный перебор, а область практического применения методов поиска кратчайшего покрытия, как правило, ограничивается решением этой задачи для булевых матриц, число столбцов и строк которых не превышает 10^2 .

Как следует из приведенного в § 1.4 обзора и анализа методов раскраски вершин конечных ориентированных графов без петель и кратных ребер, нахождение минимальной правильной раскраски вершин данного графа G может быть сведено к решению аналогичной задачи. При этом в качестве множества X рассматривается множество вершин графа G , а отношение π интерпретируется как отсутствие ребра, соединяющего любые две вершины

этого графа. Поиск минимальной правильной раскраски вершин графа G может быть сведен к построению множества \mathcal{X} всех максимальных внутренне устойчивых множеств вершин данного графа и к нахождению кратчайшего покрытия множества вершин графа G множеством \mathcal{X} . Однако, в теории графов существуют методы, позволяющие найти минимальную правильную раскраску вершин графов без предварительного нахождения множества всех максимальных внутренне устойчивых множеств вершин раскрашиваемого графа и решения задачи покрытия. Эти методы представляют собой направленный перебор и позволяют существенно сократить объем запоминаемой в процессе раскраски промежуточной информации. Принципы организации перебора позволяют также использовать эти методы для нахождения приближенных решений задачи раскраски вершин. Так, например, алгоритм, предложенный Э.Я. Гринбергом и И.Г. Илзиной²⁾ может быть использован для нахождения раскраски вершин графа G заданным числом цветов $p \geq \chi(G)$, где $\chi(G)$ - хроматическое число графа G . Этот алгоритм может быть также легко смодифицирован для нахождения раскраски вершин любого данного графа G числом цветов $p = \chi(G) + \alpha$, где α - заданное целое положительное число.

Разработка обладающих аналогичными свойствами методов минимизации и кодирования внутренних состояний асинхронных конечных автоматов представляет значительный практический интерес. Сходство общих схем решения проблем минимизации и кодирования внутренних состояний асинхронных конечных автоматов и раскраски вершин неориентированного графа позволило предложить

²⁾ Гринберг Э.Я., Илзина И.Г. О раскраске вершин неориентированных графов. "Атоматика и вычислительная техника", 7, Рига; изд-во АН Латв.ССР, 1964.

в § 1.5 единый подход к решению этих проблем, который основан на использовании раскраски вершин графов.

Пусть множество X является множеством вершин графа $G(X, \Gamma)$. Любые две вершины $x_i, x_j \in X$ этого графа соединяются ребром тогда и только тогда, когда $x_i \pi x_j$. При такой интерпретации решение сформулированной выше задачи сводится к поиску в заданном смысле минимального по мощности покрытия множества вершин X графа $G(X, \Gamma)$ некоторым множеством внутренне устойчивых множеств вершин. Эта задача, в свою очередь, сводится к нахождению минимальной в заданном смысле правильной раскраски вершин графа $G(X, \Gamma)$.

Такой подход позволяет компактно представить всю информацию о решаемой задаче в виде графа $G(X, \Gamma)$ и найти качественные и количественные представления о характере решаемой задачи путем исследования различных структурных характеристик графа $G(X, \Gamma)$. Кроме того, наличие достаточно эффективных методов раскраски вершин дает основание ставить задачу о разработке на основе предложенного подхода практических методов точного и приближенного решения задач минимизации и кодирования внутренних состояний асинхронных конечных автоматов.

Решению этой задачи посвящены две последующие главы диссертационной работы.

Во второй главе рассматривается минимизация числа внутренних состояний. В § 2.1 вводится понятие графа несовместимости.

Графом несовместимости G_{nc} называется конечный неориентированный граф, вершинам которого взаимнооднозначно сопоставлены внутренние состояния минимизируемого автомата. Любые две вершины этого графа соединяются ребром тогда и только тогда, когда сопоставленные им внутрен-

ние состояния не являются совместимыми. Исследуется связь между хроматическим числом $\chi(G_{нс})$ графа несовместимости и минимальным числом состояний S_{min} синтезируемого автомата. Показано, что:

1) для любого полностью определенного конечного автомата, имеющего χ -хроматический граф несовместимости $G_{нс}$, $S_{min} = \chi(G_{нс})$;

2) для любого частично определенного конечного автомата, имеющего χ -хроматический граф несовместимости $G_{нс}$, $S_{min} \geq \chi(G_{нс})$.

Формулируется схема решения задачи минимизации в общем случае, которая основана на раскраске вершин графа несовместимости и исследуется возможность её упрощения в двух частных случаях.

В качестве первого частного случая в § 2.2 рассматривается класс частично определенных конечных автоматов, выделенный Э.Маккласки (автоматы типа А)³⁾ и исследуется возможность минимизации числа состояний автоматов, принадлежащих к этому классу, путем раскраски вершин графа несовместимости. Результаты этих исследований сформулированы в виде следующей теоремы.

Т е о р е м а 1. Для любого автомата типа А, имеющего χ -хроматический граф несовместимости $G_{нс}$, $S_{min} = \chi(G_{нс})$,

и существует правильная раскраска вершин графа $G_{нс}$ в $\chi(G_{нс})$ цветов, которая определяет полную и замкнутую совокупность множеств совместимости.

³⁾ Маккласки Э. Дж. Многотактные схемы с минимальным числом состояний для ограниченного класса неполностью определенных таблиц переходов. В кн.: Теория конечных и вероятностных автоматов. Наука 1965.

Для алгоритма раскраски вершин графа, предложенного Э.Я. Гринбергом и И.Г.Илзинеи, введено понятие первого варианта раскраски. Показано, что в случае автоматов типа А при использовании этого алгоритма для раскраски вершин графа $G_{нс}$ первый вариант раскраски всегда определяет полную и замкнутую совокупность множеств совместимости.

В качестве второго частного случая в § 2.3 рассматривается класс частично определенных асинхронных конечных автоматов, матрицы которых обладают следующими свойствами:

- 1) является нормальной матрицей конечного автомата;
- 2) для любого $x_i \in K$ существует в точности одно $p_r \in R$ такое, что $\varphi(p_r, x_i) = x_i$;
- 3) в каждом столбце матрицы переходов имеется не более одного элемента $e_{qi} = 1$ ($q, i = 1, 2, \dots$; $q \neq i$).

Автоматы, принадлежащие к этому классу, в реферируемой работе названы автоматами типа В. Показано, что автоматы типа В обладают следующим свойством: для любого автомата типа В существует хотя бы одна полная и замкнутая совокупность S_{min} непересекающихся множеств совместимости.

Наличие этого свойства позволяет свести минимизацию числа состояний автоматов типа В к поиску минимального по числу цветов правильной раскраски вершин графа несовместимости $G_{нс}$, которая удовлетворяет следующему условию: при подаче любого $p_r \in R$ все внутренние состояния, которым сопоставлены вершины графа $G_{нс}$, окрашенные в один и тот же цвет, переходят только в такие внутренние состояния, которым сопоставлены вершины, также окрашенные в один и тот же цвет. Такая раскраска вершин графа $G_{нс}$ названа с-правильной. Введено понятие с-хроматического числа $\chi_c(G_{нс})$ графа $G_{нс}$. Доказана следу-

ющая теорема.

Т е о р е м а 2. Для любого автомата типа B , имеющего граф несовместимости G_{nc} ,

$$w_{min} = \chi_c(G_{nc}),$$

и любая c -правильная раскраска вершин графа G_{nc} числом цветов $\chi_c(G_{nc})$ определяет полную и замкнутую совокупность множеств совместимости.

На основе этих результатов разработан комплекс алгоритмов минимизации числа внутренних состояний автоматов типа A и типа B , который включает алгоритм построения матрицы смежности графа G_{nc} , нахождения минимальной по числу цветов c -правильной раскраски вершин графа G_{nc} и построения матрицы минимизированного автомата.

В § 2.4 рассматривается решение задачи минимизации числа внутренних состояний в общем случае. Предложен метод нахождения кратчайшего покрытия булевой матрицы (матрицы покрытия), который основан на сведении этой задачи к раскраске вершин неориентированного графа и может быть использован при решении задач покрытия большой размерности.

Под матрицей покрытия M_{nk} при этом понимается булева матрица размерности $u \times v$, строкам которой взаимнооднозначно сопоставлены элементы множества $Q = \{Q_1, Q_2, \dots, Q_u\}$, а столбцам - элементы множества $P = \{p_1, p_2, \dots, p_v\}$, где любой $Q_i \in Q$ является некоторым непустым подмножеством множества P . Значения элементов матрицы определяются следующим образом:

$$m_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{если } p_j \in Q_i \\ 0, & \text{если } p_j \notin Q_i \end{cases} \quad (i = 1, 2, \dots, u; p_j \in P; j = 1, 2, \dots, v).$$

Задача поиска кратчайшего покрытия матрицы M_{nk} формулируется как нахождение минимального по мощности множества $Q_g = \{Q_{g_1}, Q_{g_2}, \dots, Q_{g_h}, \dots, Q_{g_{w_{min}}}\} \subseteq Q$, такого, что $\bigcup_{h=1}^{w_{min}} Q_{g_h} = P$.

Вводится понятие графа непокрываемости. Два элемента $p_r, p_s \in P$ называются непокрываемыми, если и только если не существует такого $Q_i \in Q$, что $p_r, p_s \in Q_i$. Графом непокрываемости G_{np} назван конечный неориентированный граф, вершинам которого взаимнооднозначно сопоставлены элементы множества P . Любые две вершины графа G_{np} соединяются ребром тогда и только тогда, когда сопоставленные им элементы множества P являются непокрываемыми. Решение задачи кратчайшего покрытия сводится к нахождению минимальной по числу цветов правильной раскраски вершин графа G_{np} , которая обладает следующим свойством: все элементы множества P , сопоставленные вершинам графа, окрашенным в один и тот же цвет, покрываются одним и тем же элементом множества Q . Такая раскраска вершин графа G_{np} названа p -правильной. Введено понятие p -хроматического числа $\chi_p(G_{np})$ графа G_{np} . Справедлива следующая теорема.

Т е о р е м а 3. Для любой матрицы M_{nk} , имеющей граф непокрываемости G_{np} ,

$$w_{min} = \chi_p(G_{np})$$

и любой p -правильной раскраске вершин графа G_{np} в $\chi_p(G_{np})$ цветов соответствует хотя бы один вариант кратчайшего покрытия матрицы M_{nk} .

Предложен алгоритм нахождения минимальной по числу цветов p -правильной раскраски вершин графа G_{np} .

В третьей главе рассматривается задача кодирования внут-

ренных состояний асинхронных конечных автоматов кодом, устраняющим опасные состязания между промежуточными переменными при отсутствии ограничений на порядок срабатывания элементов памяти (П-код).

В § 3.1 вводится понятие графа необъединимости. Графом необъединимости $G_{нб}$ называется конечный неориентированный граф, вершинам которого взаимнооднозначно сопоставлены строки матрицы пар переходов. Две вершины этого графа соединяются ребром тогда и только тогда, когда сопоставленные им строки являются необъединимыми. Формулируется общая схема решения задачи кодирования при помощи раскраски вершин графа необъединимости и исследуется связь между хроматическим числом $\chi(G_{нб})$ графа $G_{нб}$ и минимальной длиной k_{min} П-кода асинхронного конечного автомата, имеющего этот граф. Показано, что для любого асинхронного автомата, имеющего χ -хроматический граф необъединимости $G_{нб}$, $k_{min} \geq \chi(G_{нб})$.

В § 3.2 рассматривается построение П-кода минимальной длины. Задача кодирования при этом сводится к нахождению минимальной по числу цветов правильной раскраски вершин графа необъединимости $G_{нб}$, которая обладает следующим свойством: все строки матрицы пар переходов, которым сопоставлены окрашенные в один и тот же цвет вершины графа $G_{нб}$, могут быть объединены в один ряд кода. Такая раскраска вершин графа названа α -правильной и введено понятие α -хроматического числа $\chi_\alpha(G_{нб})$ графа $G_{нб}$. Справедлива следующая теорема.

Теорема 4. Для любого асинхронного конечного автомата, имеющего граф необъединимости $G_{нб}$,

$$k_{min} = \chi_\alpha(G_{нб}),$$

и любая α -правильная раскраска вершин графа $G_{нб}$ в $\chi_\alpha(G_{нб})$

цветов определяет П-код минимальной длины.

Разработан комплекс алгоритмов построения П-кода минимальной длины, который состоит из алгоритмов нахождения всех пар переходов и построения матрицы пар переходов, построения матрицы смежности вершин графа $G_{нб}$, нахождения минимальной α -правильной раскраски вершин графа $G_{нб}$ и построения П-кода минимальной длины путем объединения строк матрицы пар переходов.

В § 3.3 предложен метод приближенного решения задачи кодирования. Решение рассматриваемой задачи при этом сводится к сокращению числа строк частично определенной булевой матрицы, а сокращение матрицы - к раскраске вершин неориентированного графа.

Пусть M' - произвольная частично определенная булева матрица. Любые две строки c_q и c_p матрицы M' называются прямо объединимыми, если и только если строка c_q совпадает со строкой c_p с точностью до неопределенных элементов. Вводится понятие графа прямои необъединимости $G_{пн}$. Вершинам этого графа взаимнооднозначно сопоставлены строки (столбцы) матрицы M' и любые две вершины соединяются ребром тогда и только тогда, когда соответствующие им строки матрицы M' являются прямо необъединимыми. Исследованы возможности сведения поиска наименьшего числа строк v_{min} , которое может быть найдено путем доопределения неопределенных значений элементов матрицы M' , к нахождению правильной раскраски вершин графа $G_{пн}$ числом цветов $\chi(G_{пн})$, где $\chi(G_{пн})$ - хроматическое число графа $G_{пн}$. Результаты этих исследований кратко могут быть сформулированы в виде следующей теоремы.

Теорема 5. Для произвольной частично определенной булевой матрицы M' имеющей χ -хроматический граф прямо

мом необъединимости G_{nn} ,

$$v_{min} = \chi(G_{nn}),$$

и любая правильная раскраска вершин графа G_{nn} в $\chi(G_{nn})$ цветов определяет вариант сокращения числа строк(столбцов) матрицы до v_{min} .

На основе этих результатов разработан метод приближенного решения задачи кодирования внутренних состояний, гарантирующей нахождение П-кода, длина k , которого удовлетворяет неравенству

$$k_{min} \leq k \leq 2k_{min}.$$

Четвертая глава посвящена разработке методов построения структурных таблиц и структурных уравнений, которые задают устойчивую к опасным состязаниям между промежуточными переменными логическую структуру синтезируемых автоматов, не имеющую ограничения на быстродействие. В § 4.1 разработан алгоритм построения структурных таблиц, которые представлены в интервальной форме. Предлагаемый алгоритм не требует перебора всех неустойчивых полных состояний синтезируемого автомата.

В § 4.2 предложен метод построения структурных уравнений непосредственно по матрице конечного автомата. В основу предложенного метода положены принципы построения структурных уравнений, которые были разработаны при создании метода инерционных подавтоматов⁴⁾. Структурные уравнения при этом представляются в д.н.ф., которая, как правило, значительно отличается от совершенной д.н.ф. и для их построения не требуется предварительного расширения матрицы конечного автомата.

⁴⁾ Якубайто Э.А., Гобземис А.Ю., Фридрихович Г.Ф. Синтез конечных автоматов методом инерционных подавтоматов. - Автоматика и вычислительная техника, 1967, 5

Разработанные алгоритмы запрограммированы и создана система программ, позволяющая полностью автоматизировать минимизацию числа внутренних состояний, кодирование внутренних состояний и построение структурных таблиц асинхронных конечных автоматов.

В Приложении (§ II) приведено краткое описание структуры этой системы. Предложенная система программ позволяет представить и решить (найти точные и приближенные решения) на ЦВМ типа БЭСМ-3М задачи минимизации, кодирования, поиска кратчайшего покрытия и сокращения числа строк(столбцов) булевых матриц, где число вершин раскрашиваемых графов(число внутренних состояний, число пар переходов, число строк матрицы покрытия, число строк(столбцов) сокращаемой матрицы) не превышает 270.

В § II2 приводятся примеры её практического применения при проектировании логической структуры устройства контроля качества изображения на экране телевизора и устройства определения направления и величины углового(линейного) перемещения.

Основные результаты диссертационной работы.

1. Предложен единый подход к решению задач минимизации и кодирования внутренних состояний асинхронных конечных автоматов, позволивший свести решение этих задач к раскраске вершин конечных неориентированных графов без петель и кратчайших ребер. На основе этого подхода разработаны экономичные по объёму запоминаемой промежуточной информации и трудоемкости методы минимизации и кодирования внутренних состояний.

2. Предложены удобные для машинной реализации алгоритмы минимизации числа внутренних состояний асинхронных конечных автоматов двух практически важных классов(автоматы типа А и типа В). Разработан комплекс программ, позволяющий при помощи ЦВМ найти точное решение задачи минимизации для автоматов ти-

па А и типа В, имеющих до 270 внутренних состояний.

3. Разработан основанный на раскраске вершин графов комплекс алгоритмов точного и приближенного решения задачи кодирования внутренних состояний асинхронных конечных автоматов кодом, устраняющим опасные состязания между промежуточными переменными, при отсутствии ограничений на быстродействие синтезируемого автомата. В случае приближенного решения задачи кодирования найдена оценка качества получаемого решения.

4. Решения задач поиска кратчайшего покрытия и сокращения числа строк (столбцов) частично определенной булевой матрицы сведены к раскраске вершин конечных неориентированных графов. Разработаны методы, позволяющие представить и решить при помощи ЦВМ эти задачи для матриц большой размерности (порядка несколько сотен строк и столбцов).

5. Разработаны формальные методы построения структурных таблиц и уравнений асинхронных конечных автоматов, не требующие предварительного расширения матрицы конечного автомата.

6. Создана и экспериментально проверена система программ, позволяющая автоматизировать минимизацию и кодирование внутренних состояний и построение структурных таблиц асинхронных конечных автоматов.

Основные результаты диссертации были доложены на I Всесоюзной конференции по проблеме "Вычислительные системы" (Новосибирск, 1967 г.), Всесоюзном симпозиуме по надежности и динамике управляющих устройств (Тбилиси, 1968 г.), Международной конференции "Теория автоматов и искусственное мышление" (Ташкент, 1968 г.), Международном симпозиуме "Разновременность и отсутствие непрерывности в действии реле и релейных систем" (Бухарест, 1968 г.), Всесоюзной конференции по телевидению (Москва, 1968 г.), Координационном совещании СЭВ по теме "Разработка общей теории автома-

тов" (Рига, 1970 г.), I Международном семинаре по прикладным аспектам теории автоматов (Варна, 1971 г.) и на II Всесоюзном совещании по теории релейных устройств и конечных автоматов (Рига, 1971 г.).

Основное содержание диссертации отражено в следующих работах.

1. Якубайтис Э. А., Гобземис А. Ю., Фрицнович Г. Ф. Синтез конечных автоматов методом инерционных подавтоматов. - Автоматика и вычислительная техника, 1967, 5.

2. Фрицнович Г. Ф. Расширение области применения метода инерционных подавтоматов. - В кн.: Автоматическое управление, Рига, "Зинатне", 1967.

3. Фрицнович Г. Ф. Способ задания и распознавание эквивалентных устойчивых состояний последовательностных асинхронных логических схем. - В кн.: Теория дискретных автоматов. Рига, "Зинатне", 1967.

4. Илзиня И. Г., Толмачева А. Ю., Фрицнович Г. Ф. Нахождение максимальных клик графа. - Автоматика и вычислительная техника, 1970, 3.

5. Фрицнович Г. Ф. Минимизация числа состояний частично определенных асинхронных конечных автоматов. - Автоматика и вычислительная техника, 1970, 4.

6. Илзиня И. Г., Фрицнович Г. Ф. Кодирование внутренних состояний асинхронного конечного автомата П-кодом. - Автоматика и вычислительная техника, 1970, 6.

7. Ланге Э. Э., Фрицнович Г. Ф. К минимизации числа состояний одного класса асинхронных конечных автоматов. - Автоматика и вычислительная техника, 1971, 4.

8. Фрицнович Г. Ф. Использование раскраски вершин графов для оптимизации синтеза асинхронных конечных автоматов. - Труды Международного семинара по прикладным аспектам теории автоматов. Варна, 1971.